4 РАЗРАБОТКА ПРОГРАММНЫХ МОДУЛЕЙ

4.1 Аппаратная часть

4.2 Программная часть

Программное средство для управления подвижной системой-комплексом представляет из себя приложение, разработанное на языке Python. Данный язык был выбран в качестве основного, так как представляется несложным в понимании и предоставляет огромное множество возможностей для гибкой разработки приложений любых форматов. Данный язык программирования поддерживает несколько парадигм программирования, в том числе объектно-ориентированное, функциональное, императивное и аспекто-ориентированное.

Также одним из аспектов в выборе Python в качестве основного языка для программного средства послужила динамическая типизация, автоматическое управление памятью и удобный механизм обработки исключений.

Пространство имен и модульность повлияли на условие расширяемости программного средства. С этими двумя факторами Python отлично справляется.